

Projektnummer: ---

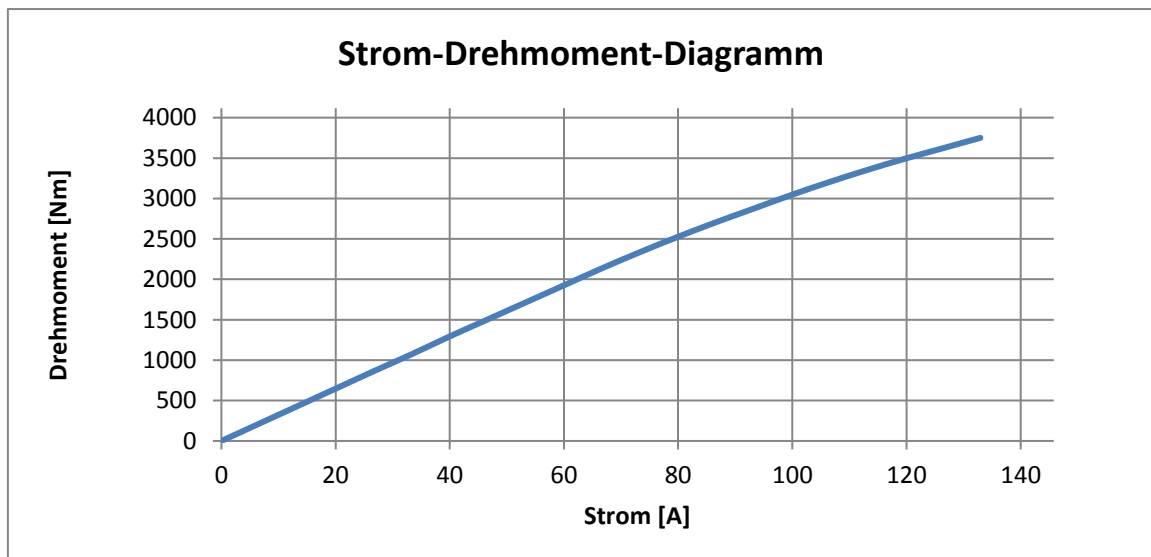
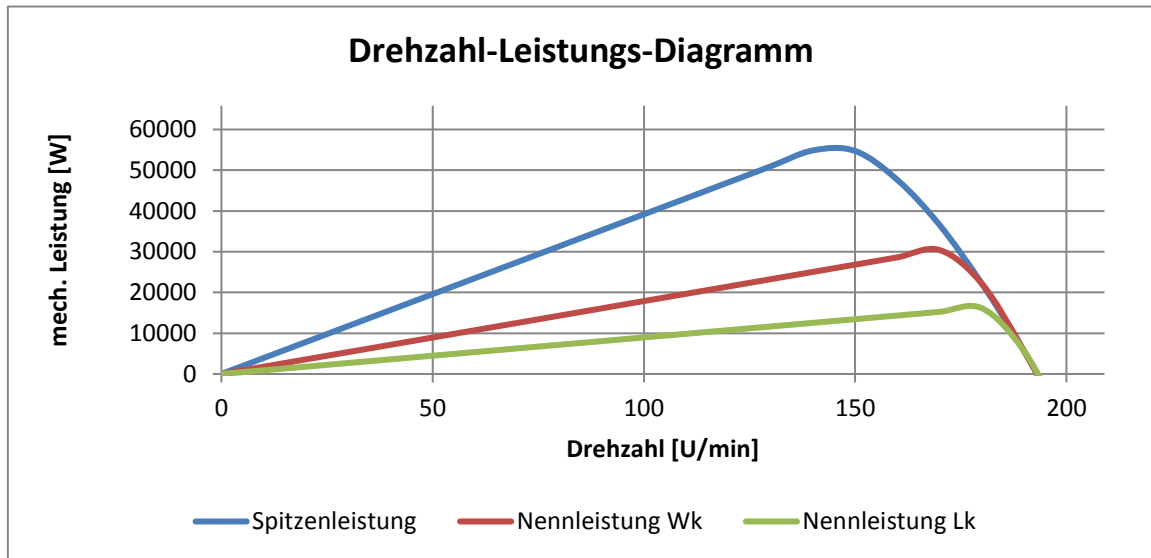
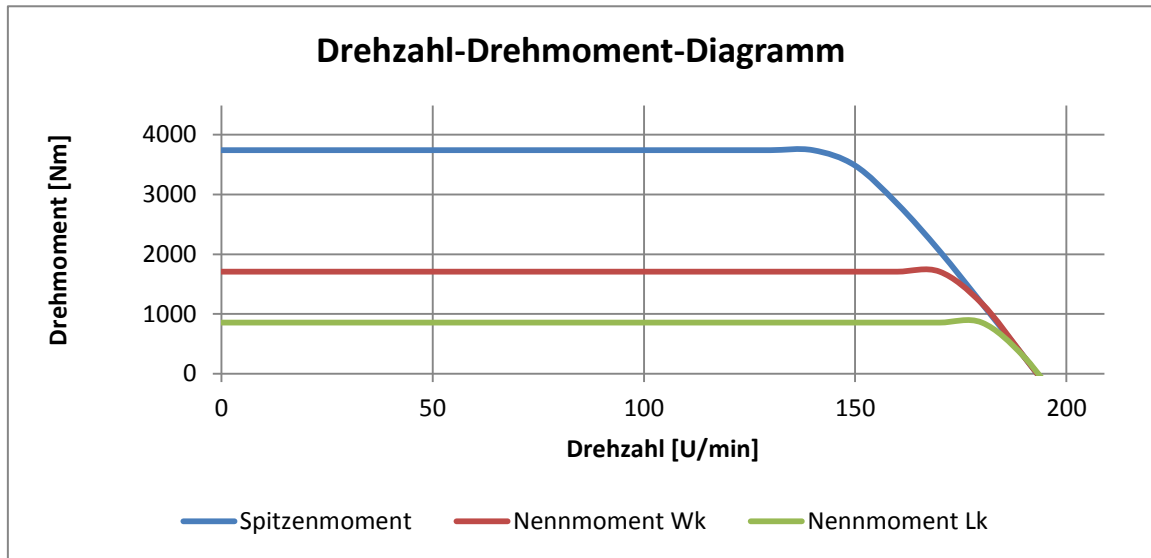
	Zeichen	Einheit	Wert
<b>Nenndaten Luftkühlung</b>			
Nennmoment	M <sub>NennLk</sub>	Nm	856
Nennstrom	I <sub>NennLk</sub>	A <sub>eff</sub>	26,5
Nenn Drehzahl	n <sub>NennLk</sub>	U/min	180
abgegebene Wellenleistung	P <sub>NennLk</sub>	W	16135
Verlustleistung	P <sub>VNennLk</sub>	W	1209
Stillstands-/ Haltemoment	M <sub>HaltLk</sub>	Nm	605
Stillstands-/ Haltestrom	I <sub>HaltLk</sub>	A <sub>eff</sub>	18,7

<b>Nenndaten Wasserkühlung</b>			
Nennmoment	M <sub>NennWk</sub>	Nm	1708
Nennstrom	I <sub>NennWk</sub>	A <sub>eff</sub>	53
Nenn Drehzahl	n <sub>NennWk</sub>	U/min	170
abgegebene Wellenleistung	P <sub>NennWk</sub>	W	30410
Verlustleistung	P <sub>VNennWk</sub>	W	3515
Stillstands-/ Haltemoment	M <sub>HaltWk</sub>	Nm	1208
Stillstands-/ Haltestrom	I <sub>HaltWk</sub>	A <sub>eff</sub>	37,5

<b>Daten bei Spitzenlast</b>			
Spitzenmoment	M <sub>Peak</sub>	Nm	3742
Spitzenstrom	I <sub>Peak</sub>	A <sub>eff</sub>	133
Drehzahl bei Spitzenmoment	n <sub>Peak</sub>	U/min	140
abgegebene Wellenleistung	P <sub>Peak</sub>	W	54857
Verlustleistung	P <sub>VPeak</sub>	W	19802

<b>Daten</b>			
Drehmomentkonstante	k <sub>t</sub>	Nm/A	32,294
Spannungskonstante (Phase - Phase)	k <sub>e</sub>	Vs/rad	19,578
		V <sub>min</sub> /U <sub>mdr.</sub>	2,050
Motorkonstante	k <sub>m</sub>	Nm/VW	24,621
Leerlaufdrehzahl	n <sub>Leer</sub>	U/min	190
max. Frequenz	f <sub>max</sub>	Hz	111
Zwischenkreisspannung	U <sub>zk</sub>	V	560
∅ Widerstand pro Phase	R <sub>Ph20</sub>	Ω	0,370
∅ Induktivität pro Phase	L <sub>Ph</sub>	mH	4,206
elektr. Zeitkonstante τ=L/R	τ	ms	11,36
Polpaarzahl	n		35
Drehmasse Rotor	J	kgm <sup>2</sup>	0,9015
Motorgewicht ohne Gehäuse	m	kg	72,5
Statoraußendurchmesser ohne Gehäuse	d <sub>A</sub>	mm	410
Statorinnendurchmesser	d <sub>i</sub>	mm	325
Eisenlänge	l	mm	150
Schaltung			Stern

**Achten Sie darauf, dass Ihr Regler den Motornenn- und Spitzenstrom bereitstellen kann.**
**Eine Anpassung der Drehzahl kann nach Rücksprache erfolgen.**
**Auf Anfrage sind andere Zwischenkreisspannungen möglich.**

Project-No.: ---

	Symbol	Unit	Value
<b>Rated Data free Air Convection</b>			
Nominal Torque	T <sub>NomAC</sub>	Nm	856
Nominal Current	I <sub>NomAC</sub>	A <sub>rms</sub>	26,5
Nominal Speed	n <sub>NomAC</sub>	rpm	180
Nominal Power	P <sub>NomAC</sub>	W	16135
Power Dissipation	P <sub>DAC</sub>	W	1209
Holding Torque	T <sub>HAC</sub>	Nm	605
Holding Current	I <sub>HAC</sub>	A <sub>rms</sub>	18,7

**Rated Data Water cooled**

Nominal Torque	T <sub>NomWC</sub>	Nm	1708
Nominal Current	I <sub>NomWC</sub>	A <sub>rms</sub>	53
Nominal Speed	n <sub>NomWC</sub>	rpm	170
Nominal Power	P <sub>NomWC</sub>	W	30410
Power Dissipation	P <sub>dWC</sub>	W	3515
Holding Torque	T <sub>HWC</sub>	Nm	1208
Holding Current	I <sub>HWC</sub>	A <sub>rms</sub>	37,5

**Peak Data**

Peak Torque	T <sub>Peak</sub>	Nm	3742
Peak Current	I <sub>Peak</sub>	A <sub>rms</sub>	133
Speed at Peak Torque	n <sub>Peak</sub>	rpm	140
Peak Power	P <sub>Peak</sub>	W	54857
Power Dissipation	P <sub>DPeak</sub>	W	19802

**Data**

Torque Constant	k <sub>t</sub>	Nm/A	32,294
BEMF Constant (Phase - Phase)	k <sub>e</sub>	Vs/rad V <sub>min</sub> /turn	19,578 2,050
Motor Constant	k <sub>m</sub>	Nm/√W	24,621
max. Speed	n <sub>max</sub>	rpm	190
max. Frequency	f <sub>max</sub>	Hz	111
DC Bus Voltage	U <sub>DC</sub>	V	560
∅ Resistance per Phase	R <sub>Ph20</sub>	Ω	0,370
∅ Inductance per Phase	L <sub>Ph</sub>	mH	4,206
electr. Time Constant τ=L/R	τ	ms	11,36
Number of Polepairs	n		35
Rotor Inertia	J	kgm <sup>2</sup>	0,9015
Weight of Motor w/o Housing	m	kg	72,5
Outer Stator Diameter w/o Housing	d <sub>A</sub>	mm	410
Inner Stator Diameter	d <sub>I</sub>	mm	325
Length of Stator	l	mm	150
Winding Connection			Star

**Ensure that your servo drive can handle the Nominal- and Peakcurrent of the Motor.**
**An adjustment of the Speed can be done after consultation.**
**By request, other DC Bus Voltages are possible.**

Date:

24.07.2014



